T4. Tópicos sobre Algoritmos de Ordenação

Algoritmo de ordenação Quicksort

Trata-se de um algoritmo de divisão e conquista, tal como o merge sort.

- 1. Divisão: partição do vector A[p..r] em dois sub-vectores
 - A[p..q-1] e
 - A[q+1..r]

tais que todos os elementos do primeiro (resp. segundo) são \leq A[q] (resp. \geq A[q]). Uma função auxiliar de partição recebe a sequência A[p..r], executa a sua partição "in place" usando o último elemento do vector como *pivot*, e devolve o índice q. Note-se que um dos sub-vectores pode ser vazio.

- 2. **Conquista**: ordenação recursiva dos dois vectores
- 3. Combinação: nada a fazer!

Enquanto no merge sort o trabalho era feito na fase de combinação (fusão ordenada), aqui é feito na fase de divisão (partição), que claramente executa em tempo $\Theta(N)$. Vejamos uma implementação possível:

```
int partition (int A[], int p, int r)
{
    x = A[r];
    i = p-1;
    for (j=p ; j<r ; j++)
        if (A[j] <= x) {
        i++;
        swap(A, i, j);
    }
}</pre>
```

```
swap(A, i+1, r);
return i+1;
}
```

EXERCÍCIO: Identifique um invariante apropriado para o ciclo desta função de partição.

Tal como no merge sort, depois de definida a função auxiliar, o algoritmo de ordenação é facilmente implementado. A seguinte função ordena o array entre os índices p e r.

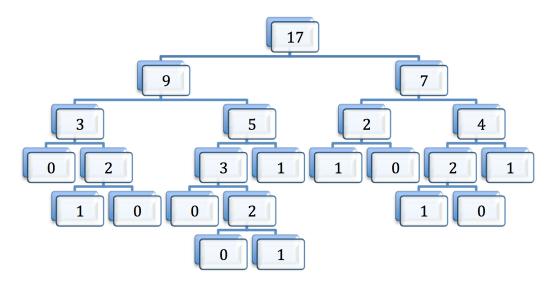
```
void quicksort(int A[], int p, int r)
{
   if (p < r) {
      q = partition(A, p, r);
      quicksort(A, p, q-1);
      quicksort(A, q+1, r);
   }
}</pre>
```

Vejamos uma simulação de execução do algoritmo. Mostra-se:

- a azul os elementos usados como pivots
- a verde, elementos que já foram pivot e foram colocados na posição final
- a vermelho, elementos que são casos de paragem (função chamada com um só elemento)

7	6	12	3	11	8	2	1	15	13	17	5	16	14	9	4	10
7	6	3	8	2	1	5	9	4	10	17	11	16	14	12	15	13
3	2	1	4	6	7	5	9	8	10	11	12	13	14	17	15	16
1	2	3	4	6	7	5	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	7	6	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17

Ao contrário do algoritmo merge sort, a árvore de recursividade do quicksort não tem a mesma forma para todos os arrays de entrada, dependendo completamente destes. Para o exemplo anterior teremos a seguinte árvore (os nós estão etiquetados com o **comprimento** do vector em cada invocação):



Análise intuitiva

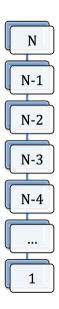
Intuitivamente, o comportamento de pior caso do algoritmo ocorre quando a operação de partição produz o resultado *mais desequilibrado* possível, i.e. quando um dos vectores resultantes é vazio, e o outro contém N-1 elementos (todos excepto o pivot). Quando isto acontece em todas as invocações da função de partição, a execução é caracterizada pela seguinte recorrência, em que o termo $\Theta(N)$ corresponde ao tempo de execução da função de partição:

$$T_p(N) = \Theta(1), \text{ se } N \le 1$$

 $T_p(N) = T_p(N-1) + \Theta(N), \text{ se } N > 1$

que tem como solução $T_p(N) = \Theta(N^2)$. Isto ocorre por exemplo quando o array se encontra à partida ordenado de forma crescente (ou decrescente)!

[recorde que o algoritmo insertion sort, que executa também em tempo quadrático no pior caso, executa em tempo $\Theta(N)$ quando o array de entrada está já ordenado de forma crescente.]



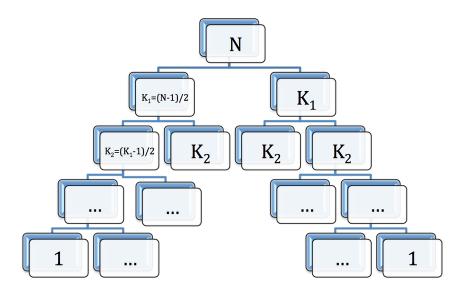
Árvore de recursividade correspondente ao pior caso de quicksort

Quanto ao melhor caso, ele ocorre quando, em todas as execuções da função de partição, ela produz o resultado *mais equilibrado* possível, i.e. quando ambos os vectores resultantes têm comprimento aproximado $\frac{N-1}{2}$. Em termos mais rigorosos a execução do algoritmo será então caracterizada pela seguinte recorrência:

$$T_m(n) = \Theta(n) + T_m([n/2]) + T_m([n/2] - 1)$$

Trata-se de uma recorrência muito semelhante à do algoritmo merge sort, com a mesma solução

$$T_m(N) = \Theta(N \log N).$$



Árvore de recursividade correspondente ao melhor caso de quicksort

Análise de pior caso

Como poderemos obter uma *prova* de que as nossas intuições acima estão de facto correctas? Ou seja, de que de facto o comportamento de *quicksort* é caracterizado por $T(N) = \Omega(N \log N)$, $O(N^2)$?

Concentremo-nos na análise de pior caso. Observemos antes de mais que podemos descrever o tempo de execução no pior caso de uma forma rigorosa, utilizando para isso um operador de maximização sobre a soma do tempo das duas invocações recursivas, em ordem ao comprimento k de um dos vectores resultantes da partição (note-se que o outro vector terá comprimento N-k-1).

$$T_p(N) = \Theta(N) + \max_{k=0}^{N-1} (T_p(k) + T_p(N-k-1))$$

Para mostrarmos que esta recorrência tem a mesma solução que a que escrevemos acima de forma intuitiva, utilizaremos o **método da substituição.**

Admitamos então que $T_p(N) \le cN^2$ para uma determinada constante c. Então podemos aplicar as seguintes hipóteses de indução:

•
$$T_p(k) \le ck^2$$

•
$$T_p(N-k-1) \le c(N-k-1)^2$$

e logo,

$$T_{D}(N) \le \Theta(N) + \max(ck^{2} + c(N - k - 1)^{2})$$

$$T_p(N) \le \Theta(N) + c \max(P(k))$$

com
$$P(k) = k^2 + (N - k - 1)^2 = 2k^2 + (2 - 2N)k + (N - 1)^2$$

Ora, por análise de P(k) conclui-se que os seus máximos no intervalo $0 \le k \le N-1$ se encontram nas extremidades, para k=0 (primeiro vector é vazio) e k=N-1 (segundo vector é vazio).

Para estes valores de k temos
$$P(0) = P(N-1) = (N-1)^2$$
, logo $T_p(N) \le \Theta(N) + c(N-1)^2$

E temos então que $T_p(N) = \Theta(N^2)$, o que conclui a prova pelo método de substituição.

Análise de Caso Médio

O caso médio do tempo de execução pode ser estimado através do valor esperado do número de comparações efectuadas entre elementos do vector:

$$T_{avg}(n) = \sum_{i=0}^{n-2} \sum_{j=i+1}^{n-1} P_{comp}(i,j)$$

Admitamos para simplificar que lidamos com sequências que não contêm elementos repetidos.

Comecemos por observar que, dados quaisquer dois elementos x e y, eles começam por ser mantidos no mesmo sub-vector, enquanto os pivots forem superiores ou inferiores a ambos.

Até que ocorrerá um de dois cenários:

- 1. Um dos elementos é usado como *pivot* na partição de um sub-array que contém o outro elemento. É o caso de (2,4) ou (4,7) no exemplo de execução. Neste caso os elementos **são comparados**.
- 1. Os elementos são separados por uma qualquer partição em que é usado um terceiro elemento z como pivot. É o caso do par (2,7) no exemplo.

Neste caso **não são comparados**. Note-se que o pivot z terá de ser um elemento do vector tal que x < z < y.

7	6	12	3	11	8	2	1	15	13	17	5	16	14	9	4	10
7	6	3	8	2	1	5	9	4	10	17	11	16	14	12	15	13
3	2	1	4	6	7	5	9	8	10	11	12	13	14	17	15	16
1	2	3	4	6	7	5	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	7	6	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17

Conhecendo o conjunto de elementos contidos no array, é possível calcular a probabilidade de qualquer par de elementos (x,y) ser ou não comparado durante a execução do algoritmo: sendo n o número de elementos z tais que x < z < y, a probabilidade de x e y serem comparados é $\frac{2}{2+n}$.

No exemplo, a probabilidade de 2 e 7 serem comparados é igual a 2/6 = 1/3.

Ora, uma forma de conhecermos este número n de elementos contidos entre um par de elementos do array, consiste em observar o array final, ordenado. Se no array ordenado x e y se encontram nas posições i e j, então n=j-i-1, e a probabilidade de terem sido comparados é dada por $\frac{2}{j-i-1+2}=\frac{2}{j-i+1}$.

Basta agora calcular a soma destas probabilidades para todos os pares de elementos:

$$T_{avg}(n) = \sum_{i=0}^{n-2} \sum_{j=i+1}^{n-1} \frac{2}{j-i+1}$$

Fazendo uma mudança de variável:

$$T_{avg}(n) = \sum_{i=0}^{n-2} \sum_{k=2}^{n-i} \frac{2}{k}$$

$$T_{avg}(n) \le \sum_{i=0}^{n-2} \sum_{k=2}^{n} \frac{2}{k} = 2(n-1)(\sum_{k=1}^{n} \frac{1}{k} - 1)$$

Podemos agora utilizar o resultado seguinte:

$$\sum_{k=1}^{n} \frac{1}{k} \leq 1 + \ln n$$

Para obter

$$T_{avg}(n) = O(n \lg n)$$

Nesta análise assumimos, naturalmente, que todas as permutações dos elementos da sequência podem ocorrer com igual probabilidade (ou, o que é equivalente, que estamos a analisar uma versão *aleatorizada* do algoritmo).

Algoritmos de ordenação baseados em comparações

Todos os algoritmos estudados até aqui são baseados em **comparações**: dados dois elementos A[i] e A[j], é efectuado um teste (e.g. $A[i] \le A[j]$) que determina a ordem relativa desses elementos, não sendo usado qualquer outro método para obter informação sobre o valor dos elementos a ordenar.

Admitamos que a sequência não contém elementos repetidos. O **conjunto de execuções** de um algoritmo baseado em comparações (sobre sequências de uma determinada dimensão) pode ser visto de forma abstracta como constituindo uma *Árvore de Decisão:* uma árvore binária cujos **caminhos descendentes**, desde a raíz até às folhas, correspondem às diferentes execuções do algoritmo, como se segue:

- cada nó contém uma condição, correspondente a uma comparação entre dois elementos, A[i] ≤ A[j]
- os caminhos descendentes que chegam a este nó correspondem às execuções que efectuam esta comparação A[i] ≤ A[i]
- os caminhos que continuam para a sub-árvore esquerda deste nó correspondem às execuções em que o teste A[i] ≤ A[j] teve resposta verdadeira
- os caminhos que continuam para a sub-árvore direita deste nó correspondem às execuções em que o teste A[i] ≤ A[j] teve resposta falsa

 assim, cada caminho da raíz até uma folha contém a sequência de comparações efectuadas numa execução concreta do algoritmo

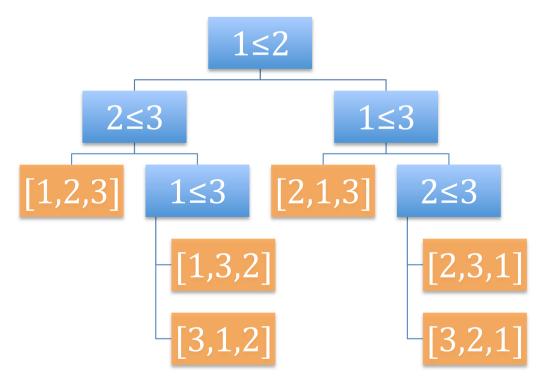
Note-se ainda que:

- Cada folha corresponde a uma ordenação possível do input, ou seja uma permutação possível da sequência inicial
- Todas as permutações da sequência devem aparecer como folhas, já que a árvore contempla todas as execuções
- Existem N! permutações

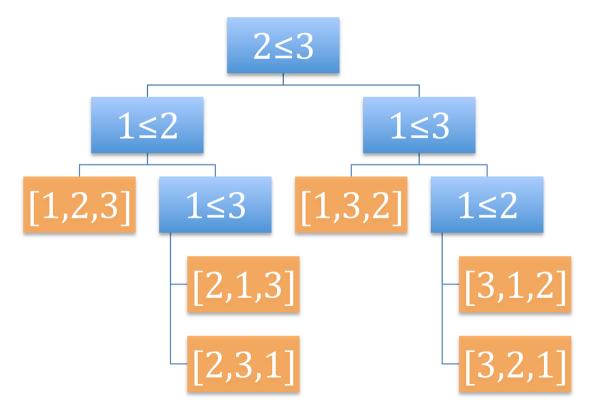
Assim:

O número de folhas da árvore de decisão de um algoritmo de ordenação de um array de comprimento N é igual a N!

Vejamos dois exemplos: a execução dos algoritmos **insertion sort** e **merge sort**, sobre inputs de comprimento 3 (o tamanho das árvores cresce exponencialmente com o comprimento dos array).



Árvore de Decisão insertion sort, N=3



Árvore de Decisão merge sort, N=3

Observe-se agora que:

- o número de operações de comparação efectuadas numa execução concreta é dado pelo comprimento do caminho descendente correspondente a essa execução;
- logo, o número de operações de comparação efectuadas no pior caso é dado pela altura da árvore de decisão

Teorema

A altura h de uma árvore de decisão tem o seguinte limite mínimo, em que N é o tamanho do input:

$$h \ge \lg(N!)$$

Prova

- 1. Em geral uma árvore binária de altura h tem no máximo 2^h folhas.
- 2. As árvores que aqui consideramos têm N! folhas, correspondentes a todas as permutações do input
- 3. Assim, $N! \leq 2^h$
- 4. Logo, $\lg(N!) \le h$

Ora, uma vez que num algoritmo de ordenação deste tipo o tempo de execução assimptótico pode ser calculado tomando apenas em conta a operação de comparação, temos o seguinte

Corolário

Seja T(N) o tempo de execução no pior caso de um qualquer algoritmo de ordenação baseado em comparações. Então $T(N) = \Omega(N \lg N)$

Prova

Basta usar o seguinte facto: $\lg(N!) = \Theta(N \lg N)$

Conclui-se assim que não é possível bater o comportamento de pior caso do algoritmo merge sort: pode-se dizer que é um algoritmo assimptoticamente óptimo uma vez que o seu tempo de execução no pior caso é $\Theta(N \lg N)$.

Algoritmos Counting Sort e Radix Sort

Na realidade, é possível ordenar vectores em tempo linear, batendo o limite $N \log N$, se se utilizar um método que não dependa de comparações entre elementos.

O algoritmo *counting sort* pode usado para ordenar sequências de números inteiros, se for conhecida à partida a gama de valores armazenados na sequência. Utiliza para isto um vector auxiliar para armazenar um histograma (uma contagem) dos elementos da sequência a ordenar.

A versão apresentada a seguir deste algoritmo:

- assume que os elementos do array A a ordenar estão contidos no conjunto $\{0 \dots k\}$, sendo o valor de k conhecido
- coloca a sequência ordenada no array B (não é pois um algoritmo de ordenação *in-place*).

```
void counting_sort(int A[], int B[], int N, int k) {
  int C[k+1];
  for (i=0; i<=k; i++)
                             /* inicialização de C[]
     */
   C[i] = 0;
  for (j=0; j<N; j++)
                                   /* contagem ocorr. A[j]
      */
   C[A[j]] = C[A[j]]+1;
  for (i=1; i<=k; i++)
                                   /* contagem dos <= i</pre>
       */
   C[i] = C[i] + C[i-1];
  for (j=N-1; j>=0; j--) {
                                   /* construção do vector o
rdenado */
   B[C[A[j]]-1] = A[j];
   C[A[j]] = C[A[j]]-1;
 }
```

EXEMPLO:

```
k = 20
A = [10, 5, 20, 10, 17]
0, 0] // 1o. ciclo
0, 1]
      // 2o. ciclo
C = [0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4, 4,
4, 5] // 3o. ciclo
B = [--, --, --, --]
B = [--, --, --, 17, --]
     // 4o. ciclo, 1 it.
C = [0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4,
4, 5]
B = [--, --, 10, 17, --]
     // 4o. ciclo, 2 it.
C = [0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4,
4, 5]
B = [--, --, 10, 17, 20]
     // 4o. ciclo, 3 it.
C = [0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4,
4, 4]
B = [5, --, 10, 17, 20]
      // 4o. ciclo, 4 it.
C = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 2, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4,
4, 4]
B = [5, 10, 10, 17, 20]
     // 4o. ciclo, 5 it.
C = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 3, 4,
4, 4]
```

Esta contagem permite colocar (último ciclo for) os elementos de A directamente nas suas posições finais.

A análise do tempo de execução é imediata: $T(N) = \Theta(N + k)$

Se
$$k = O(N)$$
, então $T(N) = \Theta(N)$

Propriedade de Estabilidade

Note-se que o array C:

- começa por guardar uma contagem do número de ocorrências de cada elemento no array A a ordenar
- depois do terceiro ciclo for, passa a guardar em cada posição i uma contagem do número de elementos inferiores ou iguais a i

Imaginemos que A contém duas ocorrências de um elemento x, nas posições a e b, sendo a < b, e que existem u elementos inferiores a x em A. Teremos então que C[x] = u + 2

O algoritmo preencherá o array B percorrendo A do final para o início, e:

- 1. ao passar pela posição b de A colocará x na posição u+2 e decrementará C[x] para C[x] = u+1
- 2. mais tarde, ao passar pela posição a de A colocará x na posição a+1 e decrementará a para a para a para a a de A colocará a na posição a na posição a na posição a de A colocará a na posição a

Sendo assim, o algoritmo counting sort observa a seguinte propriedade de estabilidade:

A ordem das ocorrências em A é preservada em B

Esta propriedade parece inútil quando se considera a ordenação de sequências de números, mas é de facto útil se estes números forem vistos como parte de estruturas contendo outros campos.

Considere-se por exemplo o problema de ordenação de datas. Os 3 campos presentes numa data devem ter prioridades diferentes na ordenação, tendo o *ano*

prioridade mais alta, seguindo-se o *mês*, e só depois o dia. Um método possível para ordenar datas consiste em fazer ordenações sucessivas usando cada um dos campos, *do menos significativo para o mais significativo*.

Consideremos por exemplo as datas:

- 21/8
- 26/3
- 14/4
- 21/3

Ordenando por dia:

- 14/4
- **21**/8
- **21**/3
- **26**/3

Ordenando agora por mês:

- 21/3
- 26/3
- 14/4
- 21/8

As datas ficam ordenadas, mas é fundamental para isto que ordenação por mês tenha sido estável (foi preservada a ordenação anterior, pelo campo *dia*).

Se acrescentarmos o campo "ano" às datas:

- 21/3/2009
- 26/3/1975
- 14/4/1969
- 21/8/2009

Ordenando por ano é de novo preservada a ordenação anterior:

• 14/4/1969

- 26/3/**1975**
- 21/3/2009
- 21/8/2009

Mais uma vez a ordenação por ano preservou a ordenação anterior, pelo que as datas ficam ordenadas. Este algoritmo de ordenação de sequências de estruturas multicampo, recorrendo a ordenações sucessivas usando um algoritmo de ordenação auxiliar estável (por exemplo *counting sort*), é conhecido por **radix sort**.